

Knowledge Representations For Planning Manipulation Tasks

[DOWNLOAD HERE](#)

From the contents: Introduction.- Review of the Literature.- Robot performance indices.- Modeling the robot workspace.- Visualization and setup evaluation.- Application in planning.- Conclusion and Outlook.

EAN/ISBN : 9783642251825 Publisher(s): Springer, Berlin Discussed keywords: Kognition Format:

ePub/PDF Author(s): Zacharias, Franziska

[DOWNLOAD HERE](#)

Similar manuals:

[Kognitionspsychologische Lernstrategieansätze Nach Weinstein Und Mayer - Beatrice Floca](#)

[Soziale Kognition - , Inga Großmann](#)

[Lernen, Motivation, Emotion Kognition - Sonja Mayr-Stockinger](#)

[Interaktive Verhältnis Zwischen Zuschauer Und Filmischer Textstruktur: Filmrezeption Und Kognitionsprozesse Im Neoformalistischen Ansatz - Vesna Dakic](#)